

RAČUNANJE PARAMETROV HIERARHIČNIH LOGLINEARNIH MODELOV Z DIHOTOMNIMI SPREMENLJIVKAMI

Cveto Trampuž
Fakulteta za družbene vede
Univerza v Ljubljani

Prikazani so enostavni obrazci in iteracijski postopki za računanje parametrov hierarhičnih loglinearnih modelov, če so vse spremenljivke dihotomne. Dokazano je bilo, da obstajajo za računanje parametrov za vse hierarhične modele s tremi dihotomnimi spremenljivkami končni obrazci.

DESKRIPTORJI: loglinearni model, dihotomna spremenljivka.

FITTING HIERARCHICAL LOGLINEAR MODELS IN WHICH ALL VARIABLES ARE BINARY: Simple expressions and an iterative method of fitting hierarchical loglinear models in which all variables are binary are developed. It is shown that the estimates for the expected frequencies for all hierarchical models with three binary variables are direct.

KEYWORDS: loglinear model, binary variable.

1. UVOD

Za računanje ocen parametrov (pričakovanih frekvenc ali koeficientov L) loglinearnih modelov za raziskovanje odnosov med nominalnimi spremenljivkami obstajajo znani postopki izvedeni s pomočjo enačb največjega verjetja. Za nekatere modele je možno dobiti za ocene pričakovanih frekvenc končne obrazce, za nekatere pa je potrebno uporabiti iteracijski postopek (na primer Newton-Raphson algoritem, itd.). Za primer treh spremenljivk je v literaturi navedeno, da je za model brez trojnih interakcij potrebno uporabiti iteracijske postopke (Fienberg 1977, str. 33, Agresti 1990, str 171). Da pa se pokazati, da obstajajo za vse hierarhične loglinearne modele s tremi dihotomnimi spremenljivkami končni izrazi za računanje ocen parametrov.

V tem članku sta prikazana splošen obrazec in iteracijski postopek za računanje ocen parametrov hierarhičnih loglinearnih modelov za poljubno število dihotomnih spremenljivk. Primeri pa so prikazani le s tremi spremenljivkami.

Najprej navedimo izhodiščne količine, ki jih bomo rabili za izpeljavo enačb. Danih naj bo s dihotomnih spremenljivk X, Y, Z, ... vsaka z vrednostmi 0 in 1. Predpostavimo, da imamo zbrane vrednosti teh spremenljivk za vsako izmed N enot in število enot (empirične frekvence) v vseh možnih celicah s-razsežne tabele, določene z navedenimi spremenljivkami. Glede na izbran model, je v vsaki celici določena še pričakovana ali teoretična frekvenca in po nekem postopku (iz danih empiričnih frekvenc) izračunana njena ocena. Frekvence večrazsežnih tabel vedno lahko prikažemo v enorazsežni tabeli. Oglejmo si to na primeru treh spremenljivk X, Y in Z:

Tabela T1. Prikaz trirazsežne tabele v eni razsežnosti.

K->	X Y Z							
	000	100	010	001	110	101	011	111
n^T	n_1	n_2	n_3	n_4	n_5	n_6	n_7	n_8
m^T	m_1	m_2	m_3	m_4	m_5	m_6	m_7	m_8
\hat{n}^T	\hat{n}_1	\hat{n}_2	\hat{n}_3	\hat{n}_4	\hat{n}_5	\hat{n}_6	\hat{n}_7	\hat{n}_8

Oznake imajo naslednji pomen:

n_1 je empirična frekvenca celice 1,

m_1 je pričakovana frekvenca celice 1,

\hat{n}_1 je ocena za pričakovano frekvenco celice 1,

v vseh gornjih primerih velja: ($l = 1, 2, \dots, 8$),

n , m in \hat{n} so vektorji s komponentami navedenimi v tabeli.

$$N = \sum_l n_l,$$

Iz druge vrstice (označene s K->) v glavi tabele T1 je razvidno, kako so na osnovi kombinacij vrednosti spremenljivk X, Y, in Z tvorjene celice tabele. Tako pomeni na primer n_6 število enot, ki imajo pri spremenljivki X vrednost 1, pri spremenljivki Y vrednost 0 in pri spremenljivki Z vrednost 1.

Z različnimi linearimi kombinacijami (koeficiente linearnih kombinacij, ki so same enice, bomo uvrstili v matriko A) frekvenc n_i lahko izrazimo različne vsote teh frekvenc, ki jih bomo potrebovali pri nadaljnjih izpeljavah. S pomočjo matrike A lahko določamo vse možne hierarhične modele dihotomnih spremenljivk, kar bomo pokazali v naslednjem poglavju.

Če upoštevamo s dihotomnih spremenljivk ima matrika A r vrstic in r stolpcev, kjer je $r = 2^s$ (vsota binomskih koeficientov pri potenci s). Enice postavljamo v matriko A na osnovi kombinacij u ($u = 0, 1, \dots, s$) elementov izmed s elementov. S pomočjo binomskih koeficientov tudi določimo pozitivne in negativne enice v matriki V in diagonalne vrednosti matrike W, ki ju bomo definirali v naslednjem odstavku.

Za primer treh spremenljivk navedimo matriko A in še nekaj matrik in vektorjev, ki ji bomo rabili za nadaljno razlago računanja parametrov hierarhičnih loglinearnih modelov:

$$A = \begin{matrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{matrix} \quad V = \begin{matrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 \end{matrix}$$

$$W = \begin{matrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 8 \end{matrix} \quad A^{-1} = \begin{matrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & -1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & -1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & -1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & 1 \end{matrix}.$$

Iz danih matrik A in V in W lahko izpeljemo nato vse ostale matrike in nekatere vektorje, ki jih potrebujemo, po naslednjih obrazcih:

$$A^{-1} = VAV,$$

$$G = VA^TW^{-1}A^{-1}.$$

Matrika G izgleda v našem primeru takole:

$$G = \begin{matrix} & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ & 1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 & -1 \\ 8 & 1 & 1 & 1 & -1 & 1 & -1 & -1 & -1 \\ & 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 \\ & 1 & -1 & 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 \\ & 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & 1 & 1 & 1 \\ & 1 & -1 & -1 & -1 & 1 & 1 & 1 & -1. \end{matrix}$$

2. HIERARHIČNI LOGLINEARNI MODELI DIHOTOMNIH SPREMENLJIVK

2.1 MAKSIMALEN MODEL

Če predpostavljamo, da so vse spremenljivke enakopravne (ne predpostavljamo, da so razdeljene na odvisne in na neodvisne) ima maksimalen loglinearni model za tri spremenljivke naslednjo obliko:

$$\begin{aligned} \log(m_{ijk}) &= L_0 \\ &+ L_i^x + L_j^y + L_k^z \\ &+ L_{ij}^{xy} + L_{ik}^{xz} + L_{jk}^{yz} \\ &+ L_{ijk}^{xyz}. \end{aligned} \tag{1}$$

Indeksi i, j, k se nanašajo na spremenljivke X, Y in Z (oziroma na njihove vrednosti in imajo vrednosti 0 in 1). Pri navedenem modelu veljajo naslednje znane omejitve oziroma relacije:

$$\begin{aligned} \sum_i L_i^X &= \sum_j L_j^Y = \sum_k L_k^Z \\ &= \sum_i L_{ij}^{XY} = \sum_j L_{ij}^{YZ} = \dots \quad (2) \\ &= \sum_i L_{ijk}^{XYZ} = \sum_j L_{ijk}^{XYZ} = \sum_k L_{ijk}^{XYZ} = 0. \end{aligned}$$

Oznake imajo naslednji pomen:

L_{ijk} so teoretične frekvence;

L_0 konstanta

L_i^X, L_j^Y, L_k^Z vpliv posameznih spremenljivk X, Y in Z ;

$L_{ij}^{XY}, L_{ik}^{XZ}, L_{jk}^{YZ}$ vpliv interakcij 2. reda;

L_{ijk}^{XYZ} vpliv interakcij 3. reda;

Izračunajmo ocene za koeficiente L (označili jih bomo z L_j , $j=0,1,\dots,7$) s pomočjo enačb največjega verjetja.

Zaradi vsot parametrov L , opisanih v (2) nam zadostuje, da izračunamo po en koeficient za vsako spremenljivko in po en za vsako možno interakcijo.

Najprej vpeljimo vektorje:

$$\begin{array}{llll} L & = L_0 & \mu_1 & \delta_1 \\ L^x & = L_1 & \mu_2 & \delta_2 \\ L^y & = L_2 & \mu_3 & \delta_3 \\ L^z & = L_3 & \mu_4 & \delta_4 \\ L^{xx} & = L_4 & \mu_5 & \delta_5 \\ L^{xy} & = L_5 & \mu_6 & \delta_6 \\ L^{xz} & = L_6 & \mu_7 & \delta_7 \\ L^{yy} & = L_7 & \mu_8 & \delta_8 \end{array}$$

Pomen gornjih oznak:

$$\mu = \lg(n),$$

(simbol $\lg()$ pomeni logaritme komponent vektorja navedenega v oklepaju. Na primer: $\mu_1 = \log(n_1)$;

n je vektor frekvenc, prikazan v tabeli (T1);

$\delta = n - m$ je vektor razlik med empiričnimi in pričakovanimi frekvencami.

Parametri L se nanašajo na indeks 1 pri vseh spremenljivkah in njihovih medsebojnih interakcijah, zato je indeks izpuščen.

Vektor L je dan z znanim izrazom:

$$L = G\mu. \quad (3)$$

Med pričakovanimi in empiričnimi frekvencami velja zveza

$$m = n - \delta,$$

kjer je δ vektor ostankov.

Za maksimalen loglinearen model lahko zapišemo oziroma določimo linearne kombinacije pričakovanih frekvenc, ki se morajo ujemati z linearнимi kombinacijami empiričnih frekvenc v naslednji obliki

$$A^T(n-\delta) = A^T m. \quad (4)$$

Rešitve enačbe (4) so ocene pričakovanih frekvenc.
Enačba (4) ima seveda preprosto rešitev:

$$\hat{m}_{ijk} = n_{ijk},$$

saj ima vektor δ vse komponente enake 0.

2.2 DRUGI HIERARHIČNI MODELI

Poglejmo, kako lahko zapišemo druge možne hierarhične modele s pomočjo matrike A.

Najprej razdelimo matriko A in vse druge matrike na 4 dele ter vse potrebne vektorje na dva dela:

$$A = \begin{vmatrix} A_1 & 0 \\ A_2 & A_3 \end{vmatrix} \quad G = \begin{vmatrix} G_1 & G_2 \\ G_3 & G_4 \end{vmatrix} \quad A^{-1} = \begin{vmatrix} B_1 & 0 \\ B_2 & B_3 \end{vmatrix} \quad V = \begin{vmatrix} V_1 & 0 \\ 0 & V_2 \end{vmatrix} \quad W = \begin{vmatrix} W_1 & 0 \\ 0 & W_2 \end{vmatrix}$$

$$m = \begin{vmatrix} m' \\ m'' \end{vmatrix} \quad \hat{m} = \begin{vmatrix} \hat{m}' \\ \hat{m}'' \end{vmatrix} \quad \mu = \begin{vmatrix} \mu' \\ \mu'' \end{vmatrix} \quad \delta = \begin{vmatrix} \delta' \\ \delta'' \end{vmatrix}.$$

Kriterij za razdelitev matrik in vektorjev je naslednji:

Matriko A_1 dobimo tako, da v matriki A črtamo tiste vrstice (in stolpce) matrike A, ki ne pomenijo linearnih kombinacij empiričnih frekvenc, ki se morajo ujemati z linearimi kombinacijami pričakovanih frekvenc glede na izbran hierarhičen loglinearni model. V matriko A_2 uvrstimo črtane vrstice (brez črtanih stolpcev) v A_3 , pa naj bodo uvrščena 'križišča' črtanih vrstic in stolpcev. Enak postopek velja tudi za delitev vseh ostalih matrik in vektorjev.

Izrazimo delne matrike matrik G in A^{-1} z matrikami A_1 , A_2 in A_3 .

$$B_1 = A_1^{-1},$$

$$B_2 = -A_3^{-1} A_2 A_1^{-1},$$

$$B_3 = A_3^{-1},$$

$$G_1 = V_1 A_1^T W_1^{-1} A_1^{-1} - V_1 A_2^T W_2^{-1} A_3^{-1} A_2 A_1^{-1}, \quad (5)$$

$$G_2 = V_1 A_2^T W_2^{-1} A_3^{-1},$$

$$G_3 = -V_2 A_3^T W_2^{-1} A_3^{-1} A_2 A_1^{-1},$$

$$G_4 = V_2 A_3^T W_2^{-1} A_3^{-1}.$$

Koeficiente L lahko izrazimo po obrazcu (3) z delnimi matrikami matrike G in delnimi vektorji vektorja μ v naslednji obliku:

$$L' = G_1 \mu' + G_2 \mu'' \quad (3a)$$

$$L'' = G_3 \mu' + G_4 \mu''. \quad (3b)$$

Ker pa je v izbranem modelu $L'' \equiv 0$, dobimo, če vnesemo iz enačb (5) matrike G_3 in G_4 izražene z matrikami A_1 , A_2 in A_3 v enačbe (3b), med μ' in μ'' zvezo, ki jo navajamo brez izpeljave:

$$\mu'' = C \mu', \quad (3b')$$

kjer smo z C označili matriko $A_2 A_1^{-1}$.

Če iz enačb (5) vstavimo izraze za G_1 in G_2 v enačbe (3a), dobimo obrazec za izračun L' :

$$L' = V_1 A_1^T W_1^{-1} A_1^{-1} \mu' \quad (3a')$$

Z delnimi matrikami in vektorji zapišimo enačbe (4), ki razpadejo na dva dela:

$$\mathbf{A}_1^T(\mathbf{n}' - \boldsymbol{\delta}') + \mathbf{A}_2^T(\mathbf{n}'' - \boldsymbol{\delta}'') = \mathbf{A}_1^T \mathbf{m}' + \mathbf{A}_2^T \mathbf{m}'' \quad (4a)$$

$$\mathbf{A}_3^T(\mathbf{n}'' - \boldsymbol{\delta}'') = \mathbf{A}_3^T \mathbf{m}'' . \quad (4b)$$

V enačbah (4a) so (glede na to, da so to vrstice matrike A, ki določajo katere linearne kombinacije empiričnih in teoretičnih frekvenc se morajo v izbranem modelu ujemati) vsote ostankov enake nič:

$$\mathbf{A}_1^T \boldsymbol{\delta}' + \mathbf{A}_2^T \boldsymbol{\delta}'' = 0 \quad (6)$$

oziroma

$$\boldsymbol{\delta}' = -\mathbf{C}^T \boldsymbol{\delta}'' . \quad (6a)$$

Ko vstavimo enačbe (6) v (4a) dobimo:

$$\mathbf{A}_1^T \mathbf{n}' + \mathbf{A}_2^T \mathbf{n}'' = \mathbf{A}_1^T \mathbf{m}' + \mathbf{A}_2^T \mathbf{m}'' . \quad (4a')$$

Če vstavimo enačbe (6a) v enačbe (3b') in upoštevamo, da velja $\mathbf{m} = \mathbf{n} + \boldsymbol{\delta}$ ter $\mu = \lg(\mathbf{m})$, dobimo končne enačbe za računanje pričakovanih frekvenc izbranega modela, ki imajo naslednjo obliko:

$$\lg(\mathbf{m}'') = \mathbf{C}(\lg(\mathbf{n}' - \mathbf{C}^T(\mathbf{n}'' - \mathbf{m}'))). \quad (7)$$

Simbol $\lg()$ pomeni logaritme komponent vektorja navedenega v oklepaju. Komponente vektorja $\lg(\mathbf{m}'')$ so torej logaritmi komponent vektorja (\mathbf{m}'') , komponente vektorja $\lg(\mathbf{n}' - \mathbf{C}^T(\mathbf{n}'' - \mathbf{m}''))$ so logaritmi komponent vektorja $(\mathbf{n}' - \mathbf{C}^T(\mathbf{n}'' - \mathbf{m}''))$.

Povejmo brez dokaza, da so enačbe (6a) in (3b') enačbe največjega verjetja za računanje ocen pričakovanih frekvenc.

Izhajajoč iz ustreznih razsežnosti matrik A, W in V (in potrebnih vektorjev), veljajo omenjene enačbe za poljubno število dihotomnih spremenljivk.

Enačbe (7) so enolično rešljive, če imamo na razpolago vsaj toliko empiričnih frekvenc, različnih od nič, kolikor je razsežnost matrike \mathbf{A}_1 . Če odpravimo logaritme, dobimo polinome s toliko neznankami, kot je bilo v matriki A črtanih vrstic. Enačbe (7) imajo natanko eno realno rešitev. Pri nekaterih mode-

s toliko neznankami, kot je bilo v matriki A črtanih vrstic. Enačbe (7) imajo natanko eno realno rešitev. Pri nekaterih modelih polinomi razpadajo na produkte, ki so enostavnejše rešljivi. Pri modelih s tremi dihotomnimi spremenljivkami nelinearne enačbe vedno razpadajo na lahko rešljive produkte razen pri modelu, kjer predpostavimo, da so trojne interakcije enake nič. V tem primeru moramo rešiti polinom tretje stopnje z eno neznanko. Ker pa so za računanje ničel polinoma tretje stopnje dani končni obrazci, vidimo, da za računanje parametrov vseh možnih hierarhičnih loglinearnih modelov s tremi dihotomnimi spremenljivkami ni potrebno uporabiti iteracijskih postopkov. Seveda pa je vprašljivo če je za praktično računanje smiselnouporabljati končne obrazce, saj praksa kaže, da iteracijski postopki (ki so enotni za vse modele) hitro konvergirajo. Prva aproksimacija za rešitev enačb (7) je v velikem številu primerov tako blizu rešitve, da je potrebnih le nekaj iteracij za natančnost na primer na štiri mesta.

3. ITERACIJSKI POSTOPEK ZA RAČUNANJE OCEN PRIČAKOVANIH FREKVENC

Uvedimo diagonalno matriko M , (diagonalni elementi so pričakovane frekvence) in vektor ε . V našem zgledu treh spremenljivk izgledata matrika M in vektor ε takole:

$$M = \begin{matrix} m_1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & m_2 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & m_3 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & m_4 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & m_5 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & m_6 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & m_7 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & m_8 \end{matrix} \quad \varepsilon = \begin{matrix} \varepsilon_1 \\ \varepsilon_2 \\ \varepsilon_3 \\ \varepsilon_4 \\ \varepsilon_5 \\ \varepsilon_6 \\ \varepsilon_7 \\ \varepsilon_8 \end{matrix}$$

Zapišimo enačbe (3b') v naslednji obliki:

$$\lg(m'' - \varepsilon'') = C(\lg(m' - \varepsilon')), \quad (8)$$

kjer simbol $\lg()$ pomeni logaritme posameznih komponent vektorjev, ki so navedeni v oklepajih.

Če v enačbah (8) izpostavimo na levi strani enačaja m'' , na desni strani pa m' dobimo:

$$\lg(m''(1'' - (m'')^{-1}\varepsilon'')) = C(\lg(m'(1' - (m')^{-1}\varepsilon'))), \quad (9)$$

kjer pomenita $1'$ in $1''$ vektorja (ustreznih razsežnosti), katerih komponente so same enice. Simbol $(m)^{-1}\varepsilon$ pa pomeni produkt recipročnih vrednosti komponent vektorja m s komponentami vektorja ε .

Seveda pa veljajo med komponentami vektorja ε zveze:

$$\varepsilon' = -C^T\varepsilon'', \quad (9')$$

ki izhajajo iz enačb (6a).

Predpostavimo, da so razmerja ε_1/m_1 za vsak l v enačbah (9) dovolj manjša od 1 (kar je odvisno od začetnega približka za teoretične frekvence m), da je smiseln razviti logaritme v Taylorjevo vrsto in upoštevati samo prvi člen (praktični primeri kažejo, da iteracijski postopek konvergira, tudi če empirične frekvence, ki so enake nič, nadomestimo na primer z vrednostjo 0.5).

Če torej upoštevamo v enačbah (9) le prvi člen Taylorjeve vrste in vstavimo ε' iz (9') v (9) dobimo za $(i+1)$ -ti približek za $\varepsilon^{''i+1}$ naslednji izraz, ki ga navajamo brez izpeljave:

$$\varepsilon^{''i+1} = (C(M'^{-1})^{-1}C^T + (M'^{-1})^{-1}K'^{-1}), \quad (10)$$

kjer je K'^{-1} dan z izrazom:

$$K'^{-1} = \lg(m'^{-1}) - C(\lg(m'^{-1})).$$

Simbol $\lg()$ ima enak pomen kot v prejšnjih primerih.

Začetne vrednosti m'^0 in m''^0 za vektor m so kar n' in n'' .

Iteracijski postopek poteka nato takole:

1. V desno stran enačb (10) vstavimo i-ti ($i=0,1,2,\dots$) približek za pričakovane frekvence.

2. Iz (10) dobimo $\epsilon^{n^{i+1}}$ in iz (9') ϵ'^{i+1} .

3. Izračunamo naslednji približek za pričakovane frekvence:

$$m^{i+1} = m^i - \epsilon'^{i+1}.$$

Točke 1.-3. ponavljamo, dokler ne dosežemo zahtevane natančnosti (dokler niso vse komponente vektorja ϵ'' dovolj blizu ničle).

4. PRIMERI

Podatki (empirične frekvence) za vse tri primere so podani v tabeli T2. V vseh navedenih primerih so bile za numerične rešitve potrebne 3 do 4 iteracije (po postopku opisanem v poglavju 3) za natančnost na 4 decimalke. Rezultati se natančno ujemajo s tistimi, ki jih dobimo z uporabo SPSS.

Tabela T2. Prikaz trirazsežne tabele v eni razsežnosti.

	X	Y	Z					
K->	000	100	010	001	110	101	011	111
n ^x	19	11	1	132	6	52	9	97

Primer 1. Model brez trojne interakcije ($L^{xyz} = 0$).

$$A_1 = \begin{matrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{matrix} \quad A^{-1} = \begin{matrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & -1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{matrix}$$

$$A_2 = \begin{matrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{matrix}$$

$$C = \begin{matrix} 1 & -1 & -1 & -1 & 1 & 1 & 1 \end{matrix}$$

Enačba (3b') ima obliko:

$$m_8 = \frac{m_1 m_5 m_6 m_7}{m_2 m_3 m_4} . \quad (3b'-p1)$$

Enačbe (4a') imajo naslednjo obliko:

$$\begin{aligned} m_1 &= n_1 + (n_8 - m_8) \\ m_2 &= n_2 - (n_8 - m_8) \\ m_3 &= n_3 - (n_8 - m_8) \\ m_4 &= n_4 - (n_8 - m_8) \\ m_5 &= n_5 + (n_8 - m_8) \\ m_6 &= n_6 + (n_8 - m_8) \\ m_7 &= n_7 + (n_8 - m_8) \end{aligned} \quad (4a'-p1)$$

Če iz (4a'-p1) vstavimo m' v (3b'-p1) in upoštevamo, da velja $n_8 - m_8 = \delta_8$ dobimo:

$$P(\delta_8) = (n_8 - \delta_8)(n_2 - \delta_8)(n_3 - \delta_8)(n_4 - \delta_8) - (n_1 + \delta_8)(n_5 + \delta_8)(n_6 + \delta_8)(n_7 + \delta_8) = 0,$$

kar je polinom 3. stopnje. Ničle tega polinoma lahko izračunamo po znanih obrazcih. Praktični primeri kažejo, da je prvi

približek za koren polinoma že zelo dober, tako, da je enostavnejše izbrati iteracijski postopek, saj je potrebnih samo še nekaj (v našem primeru 3) iteracij za rešitev, natančno na štiri decimalke.

Numerične rešitve:

$$\begin{array}{ll}
 \mathbf{a}_1 = 19.52 & L_0 = 2.7653 \\
 \mathbf{a}_2 = 10.48 & L_1 = -0.4234 \\
 \mathbf{a}_3 = 0.48 & L_2 = 0.7749 \\
 \mathbf{a}_4 = 131.48 & L_3 = -1.1504 \\
 \mathbf{a}_5 = 6.52 & L_4 = 0.8084 \\
 \mathbf{a}_6 = 52.52 & L_5 = -0.0739 \\
 \mathbf{a}_7 = 9.52 & L_6 = 0.2706 \\
 \mathbf{a}_8 = 96.48 & L_7 = 0
 \end{array}$$

Primer 2. Model brez vseh interakcij ($L^{xx} = L^{yy} = L^{zz} = L^{xy} = L^{xz} = L^{yz} = 0$).

$$\mathbf{A}_1 = \begin{matrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{matrix} \quad \mathbf{A}_1^{-1} = \begin{matrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 \end{matrix}$$

$$\mathbf{A}_2 = \begin{matrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{matrix} \quad \mathbf{C} = \begin{matrix} -1 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & 1 \\ -2 & 1 & 1 & 1 \end{matrix}$$

Enačbe (3b') imajo naslednjo obliko:

$$\begin{aligned}
 m_5 &= m_2 m_3 / m_1 \\
 m_6 &= m_2 m_4 / m_1 \\
 m_7 &= m_3 m_4 / m_1 \\
 m_8 &= m_2 m_3 m_4 / (m_1)^2
 \end{aligned} \tag{3b'-p2}$$

Enačbe (4a') imajo naslednjo obliko:

$$\begin{aligned}
 n_1 &= n_1 - (n_5 - m_5) - (n_6 - m_6) - (n_7 - m_7) - 2(n_8 - m_8) \\
 n_2 &= n_2 + (n_5 - m_5) + (n_6 - m_6) + (n_8 - m_8) \\
 n_3 &= n_3 + (n_5 - m_5) + (n_7 - m_7) + (n_8 - m_8) \\
 n_4 &= n_4 + (n_6 - m_6) + (n_7 - m_7) + (n_8 - m_8)
 \end{aligned} \tag{4a'-p2}$$

Numerične rešitve:

$$\begin{array}{ll}
 m_1 = 11.92 & L_0 = 3.2039 \\
 m_2 = 12.29 & L_1 = -0.0153 \\
 m_3 = 6.30 & L_2 = 0.3193 \\
 m_4 = 93.44 & L_3 = -1.0295 \\
 m_5 = 6.49 & L_4 = 0 \\
 m_6 = 96.34 & L_5 = 0 \\
 m_7 = 49.34 & L_6 = 0 \\
 m_8 = 50.87 & L_7 = 0
 \end{array}$$

Primer 3. Model brez trojne interakcije in brez interakcije XZ

$$(L^{xx} = L^{zz} = 0).$$

$$\begin{array}{ccccccccc}
 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\
 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 1 & 0 \\
 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 1 \\
 A_1 = & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & 0 \\
 & 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & -1 \\
 & 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\
 & & & & & & 1 & 0 & -1 \\
 & & & & & & & -1 & 0 \\
 & & & & & & & & 1
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{ccccccccc}
 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\
 -1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 1 \\
 -1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 \\
 A_1^{-1} = & -1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & -1 \\
 & 1 & -1 & -1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\
 & 1 & 0 & -1 & -1 & 0 & 1 & 0 & 1
 \end{array}$$

$$A_2 = \begin{array}{cccccc}
 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\
 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1
 \end{array} \quad C = \begin{array}{cccccc}
 -1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\
 0 & 0 & -1 & 0 & 1 & 1
 \end{array}$$

Enačbe (3b') imajo naslednjo obliko:

$$\begin{aligned}
 m_6 &= m_2 m_4 / m_1 & (3b' - p3) \\
 m_8 &= m_5 m_7 / m_3
 \end{aligned}$$

Enačbe (4a') imajo naslednjo obliko:

$$\begin{aligned}
 m_1 &= n_1 - (n_6 - m_6) \\
 m_2 &= n_2 + (n_6 - m_6) \\
 m_3 &= n_3 - (n_8 - m_8) \\
 m_4 &= n_4 + (n_6 - m_6) \\
 m_5 &= n_5 + (n_8 - m_8) \\
 m_7 &= n_7 + (n_8 - m_8)
 \end{aligned} \quad (4a' - p3)$$

Če vstavimo enačbe (4a'-p3) v enačbi (3b'-p3) dobimo linearne enačbe in znane rešitve za ta model.

Numerične rešitve:

$\hat{m}_1 = 21.17$	$L_0 = 2.7841$
$\hat{m}_2 = 8.83$	$L_1 = -0.3645$
$\hat{m}_3 = 0.62$	$L_2 = 0.7382$
$\hat{m}_4 = 129.83$	$L_3 = -1.1328$
$\hat{m}_5 = 6.38$	$L_4 = 0.8016$
$\hat{m}_6 = 54.17$	$L_5 = 0$
$\hat{m}_7 = 9.38$	$L_6 = 0.2259$
$\hat{m}_8 = 96.62$	$L_7 = 0$

LITERATURA

Alan Agresti. Categorical Data Analysis. John Wiley, New York 1990.

Cveto Trampuž. Primerjava analize večrazsežnih tabel z različnimi modeli regresijske analize dihotomnih spremenljivk. Blejsko metodološko srečanje '90. Metodološki zvezki 7. FSPN 1990.

Leo A. Goodman. Analyzing Qualitative/Categorical Data. Abt Books, 1978.

Shelby J. Haberman. Analysis of Qualitative Data. Volume 1, 2, Academic press, New York, 1978-79.

Konstantin Momirovič. Uvod u analizu nominalnih variabli. Volume 2, Metodološke sveske, FSPN, Ljubljana, 1988.

Annette J. Dobson. Introduction to Statistical Modelling. Champman and Hall, London, 1983.

G. Nigel Gilbert. Modelling Society. An introduction to Loglinear Analysisis for Social Researchers. George Allen & Unwin, London 1981.

Grahm J. G. Upton. The Analysis of Cross-tabulated Data. John Wiley & Sons, New York, 1970.